

Mobile SLAM COLOR

Scanner Laser 3D



OmniSLAM R8+ ridefinisce la cattura 3D mobile con precisione e velocità estreme.

Ideale per rilievi, mappature e modellazione della realtà.

Supporta modalità portatile, a zaino e montata su veicolo per qualsiasi tipo di missione.

SPECIFICHE TECNICHE R8+

Prestazioni Generali del Sistema

Batterie	2
Autonomia della batteria	3 h
Archiviazione dei dati	1 T
Campo visivo (FOV)	360°*280°
Peso	Con zaino: 8.7 kg A mano: 2.1 kg
Modalità di funzionamento	Zaino, Portatile, Montato su veicolo
Visualizzazione in tempo reale	Yes
Valutazione della precisione	Yes
Tempo massimo di scansione	>2.5 hrs
Senza loop / Loop-free	Yes
Movimento agile	Yes

Prestazioni GNSS

GPS	L1/L2/L5
BDS	B1I/B2I/B3I/B1C/B2a/B2b
GLONASS	G1/G2/G3
Intervallo di frequenza	GALILEO QZSS SBAS IRNSS L-band
Temperatura operativa	-40°C~+85°C
Temperatura di conservazione	-55°C~+85°C
Umidità	Fino al 95% UR, non condensante

Qualità della Nuvola di Punti

Spessore della nuvola di punti	2 mm
Precisione assoluta (GNSS)	H: 1.8 cm V: 2.5 cm
Precisione relativa	5 mm
Precisione di ripetibilità	2 cm
Densità della nuvola di punti	250,000 pts/m²
Precisione di livellamento/angolare verticale	0.005°

Specifiche IMU

Temperatura operativa	-40°C to +85°C
Frequenza di aggiornamento IMU	200 Hz
Bias iniziale	Accelerometro: ±0,004g Giroscopio: ±0,01°/s
Errore di allineamento	Accelerometro: ±0,05° Giroscopio: ±0,08°

Specifiche Elettriche

Tensione di ingresso	12-16.8 V
Consumo energetico	120 Wh
Capacità della batteria	6875 mAh

Accuratezza di Posizionamento GNSS

Cinematica in reale (RTK)	H: 8 mm + 1 ppm RMS V: 15 mm + 1 ppm RMS
---------------------------	---

Specifiche Hardware LiDAR

Classificazione laser	Classe 1, sicuro per gli occhi
Portata	0.05 to 120 m
Canali	32
Campo visivo orizzontale	360°
Campo visivo verticale	31° (-16°~+15°)
Punti al secondo	640,000
Lunghezza d'onda	905 nm
Risoluzione angolare orizzontale	0.18° (10 Hz)
Capacità di portata	80 m @ 10% di riflettività

Specifiche della Fotocamera

Risoluzione	6528 x 3264 px
Dimensione del sensore	1"
Apertura	F2.2
Campo visivo (FOV)	360°*360°

Software in dotazione

OmniSLAM Capture	Software raccolta dati
OmniSLAM Viewer	Dati nuvola di punti / 3DGs
OmniSLAM Mapper	Software di visualizzazione
OmniSLAM Modeler	Dati nuvola di punti / 3DGs
	Software di elaborazione
	Software modellazione auto

Temperature Ambientali

Funzionamento	-25 °C~+65 °C
Conservazione	-25 °C~+65 °C

I dati riportati in questo catalogo si riferiscono a condizioni di test standard.
Per informazioni dettagliate sulle misurazioni, contattare il nostro supporto.